

זיהית, נסעת לאחור, השמעת ביפ...

משימה בחיישן אולטראסוני

ריקי סגל כהן רפרנטית מדעי המחשב ורובוטיקה מחוז ירושלים

המשימה-

עולם המשבצות, רובוט ברירת מחדל

הרובוט יסע ישר עד שיזהה קיר במרחק 5 ס"מ. הרובוט יעצור.
לאחר מכן יסע לאחור (עד 20 ס"מ מרחק כולל) ויצפצף חמש פעמים
לסירוגין (נסיעה, ביפ, נסיעה ביפ וכך הלאה).

